

# Элементы теории оценивания

Олег Николаевич Граничин

Санкт-Петербургский государственный университет,  
математико-механический факультет

20 марта 2013

- Метод эмпирического функционала
- Байесовские оценки
- Метод максимума правдоподобия

- **Метод эмпирического функционала**
- Байесовские оценки
- Метод максимума правдоподобия

# Метод эмпирического функционала

Рассмотрим задачу минимизации функционала среднего риска

$$F(x) = \int F(x, \mathbf{w}) P_{\mathbf{w}}(d\mathbf{w}),$$

в котором  $P_{\mathbf{w}}(\cdot)$  функция распределения, заданная на некотором вероятностном пространстве событий. Возможность аналитического решения этой задачи предполагает знание распределения  $P_{\mathbf{w}}(\cdot)$ . Вместе с тем, в ряде практических задач распределение  $P_{\mathbf{w}}(\cdot)$  не известно, но в распоряжении экспериментатора может быть определяемая им независимая выборка  $\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2, \dots, \mathbf{w}_N$ . Одним из естественных подходов к задаче нахождения минимума является восстановление по этой выборке распределения  $P_{\mathbf{w}}(\cdot)$ , точнее построение *эмпирического функционала*

$$F_N(x) = \frac{1}{N} \sum_{k=1}^N f(x, \mathbf{w}_k),$$

который соответствует вычислению *методом Монте–Карло* интеграла задающего исходный функционал  $F(x)$ .

Метода статистического моделирования Монте-Карло предложен в Лос-Аламосе Джоном фон Нейманом, Николасом Метрополисом и Станиславом Уламом в ходе работ над Манхэттенским проектом. Первоначально стохастический подход использовали для аппроксимации многомерных интегралов в уравнениях переноса, возникших в связи с задачей о движении нейтрона в изотропной среде. Рассмотрим следующий пример способа вычисления интеграла

$$F(\mathbf{x}) = \int_{\mathbf{w} \in \mathbb{W}} F(\mathbf{x}, \mathbf{w}) d\mathbf{w},$$

которым удобно пользоваться при невозможности аналитического интегрирования. Пусть множество  $\mathbb{W}$  является параллелепипедом с объемом  $V(\mathbb{W})$  и предположим, что значения функции  $f$  ограничены:  $0 \leq f(\mathbf{x}, \mathbf{w}) \leq f_{\max}$ . Геометрический смысл интеграла — объем под графиком функции  $f$ .

- 1 Зафиксируем натуральное число  $N$ .
- 2 Выберем случайно в параллелепипеде  $\mathbb{W} \times [0, f_{\max}] \subset \mathbb{R}^{r+1}$  с равномерным одинаковым распределением  $N$  независимых точек  $z_1, z_2, \dots, z_N$ .
- 3 Подсчитаем среди  $z_1, z_2, \dots, z_N$  число  $K$  тех  $z_i, i \in 1..N$ , у которых последняя координата не превосходит значения функции  $f$  соответствующей точке, определяемой первыми  $r$  координатами.
- 4 Вычислим оценку

$$\hat{F}(N) = \frac{K}{N} \text{Vol}(\mathbb{W}) f_{\max}.$$

Причем необходимую точность приближения можно гарантировать *априори* при выборе  $N$  в силу закона больших чисел и неравенства Чебышева

$$\forall \varepsilon > 0 \quad P \left\{ \left| \frac{F(\mathbf{x})}{V(\mathbb{W})f_{\max}} - \frac{K}{N} \right| \geq \varepsilon \right\} \leq \frac{f(\theta)(V(\mathbb{W})f_{\max} - F(\mathbf{x}))}{N\varepsilon^2(V(\mathbb{W})f_{\max})^2}.$$

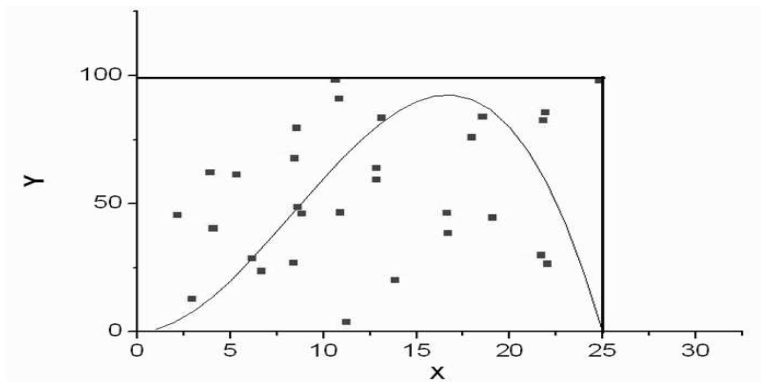
При небольшой размерности  $r$  множества  $\mathbb{W}$  во многих случаях можно при вычислении интегралов пользоваться и традиционными детерминированными приближенными методами, но при  $r \gg 1$  на практике фактически ничем нельзя воспользоваться кроме метода Монте-Карло, сложность которого не зависит  $r$ . Метод Монте-Карло может оказаться более предпочтительным и при небольших  $r$ , когда функция задана неявно, а необходимо определить область, заданную в виде сложных неравенств.

По неравенству Хеффдинга

$$\forall \varepsilon > 0 \text{ Prob} \left\{ \left| \frac{K}{N} - \frac{F}{\text{Vol}(\mathbb{W}) f_{\max}} \right| \geq \varepsilon \right\} \leq 2e^{-2N\varepsilon^2}.$$



# Пример. Интегрирование одномерной функции методом Монте-Карло



Из 30 случайных точек только  $K = 16$  под графиком:

$$f \approx 25 \cdot 100 \cdot \frac{16}{30} = 1166\frac{2}{3}.$$

Вероятность относительной ошибки более 5% примерно равна 0,11.

# Сходимость значений эмпирических функционалов

Пусть величины  $f(x, \mathbf{w}_k)$ ,  $k = 1, 2, \dots, N$  — случайные, независимые, одинаково распределенные, и задано некоторое множество  $\mathbb{X} \ni \mathbf{x}$ . Если подинтегральная функция  $f(x, \mathbf{w})$  равномерно ограничена, или удовлетворяет более слабому условию

$$\sup_{\mathbf{x} \in \mathbb{X}} \int \|f(x, \mathbf{w})\|^2 P_{\mathbf{w}}(d\mathbf{w}) < \infty,$$

то в соответствии с законом больших чисел с вероятностью единица и в среднеквадратичном при  $N \rightarrow \infty$  значения эмпирического функционала сходятся к соответствующим значениям исходного

$$\lim_{N \rightarrow \infty} F_N(\mathbf{x}) = F(\mathbf{x}),$$

причем сходимость в среднеквадратичном смысле имеет место равномерно по  $\mathbf{x} \in \mathbb{X}$ .

Оценкой метода эмпирического функционала называется

$$\hat{x}_n = \arg \min_{x \in \mathbb{X}} F_N(x)$$

любая из точек множества  $\mathbb{X}$ , соответствующая наименьшему значению функционала  $F_N(x)$ . При сделанных предположениях последовательность оценок  $\{\hat{x}_n\}$  в среднеквадратичном смысле и с вероятностью единица сходится к множеству точек  $\overline{\mathbb{X}}$ , минимизирующих функционал  $F(x)$ . В частности, если это множество  $\overline{\mathbb{X}}$  состоит всего из одной точки, то последовательность  $\{\hat{x}_n\}$  состоятельная.

# Метод эмпирического функционала в задачах идентификации динамических объектов

В задачах идентификации динамических объектов и адаптивного управления появляются более сложные эмпирические функционалы вида

$$F_N(\mathbf{x}) = \frac{1}{N} \sum_{k=1}^N f(k, \mathbf{x}, \mathbf{w}_k),$$

в котором штрафная функция  $f(\cdot, \cdot, \cdot)$  зависит явно от времени, а случайные величины  $\{\mathbf{w}_k\}$  не являются независимыми.